

BeagleBone Black

Partie 1 : le matériel



Tony Dixon
(Royaume-Uni)

Si vous possédez un Raspberry Pi et avez besoin de plus d'E/S, ou si la vitesse de traitement de votre Arduino Due ne vous suffit pas, la plateforme BeagleBone Black vous conviendra sans doute. Dans ce premier .Post consacré au BeagleBone Black (BBB), nous passerons en revue ses capacités d'extension matérielle, puis nous écrirons un premier programme qui, devinez, fera clignoter une LED.

Nous ne présenterons pas ici tous les atouts matériels du BBB, Thijs Beckers l'a déjà fait dans le numéro de novembre d'Elektor (p. 46) [1]. Rappelons juste que le BBB est livré par défaut avec une distribution Linux Angström pré-installée, et que vous pouvez le dénicher sur le site [2].

Toutou ce qu'il faut

Le BBB saura être le précieux compagnon de vos projets matériels. Ses papattes sont pleines de GPIO, d'analogique, de MLI et d'interfaces série. Il est équipé de deux connecteurs d'extension P8 et P9 (également appelés *Expansion A* et *Expansion B*) de 48 contacts femelles au pas de 2,54 mm.

Le **tableau 2** montre leur brochage disponible après mise sous tension du BBB. Il est possible d'affecter d'autres signaux aux bro-

Tableau 1. Caractéristiques du BeagleBone Black

CPU	Sitara AM3359AZC100 ARM Cortex-A8 de TI
HORLOGE	1 GHz
RAM	512 Mo DD3 SDRAM
VIDÉO	uHDMI
STOCKAGE	2 Go de flash eMMC (sur la carte), carte micro SD
PORTS	Ethernet 10/100 Mbit/s, hôte USB, client USB
E/S	GPIO x65, analogique x7, PWM x8, UART x4,5, I ² C x2, SPI x2
PRIX	39 € HT

ches ; référez-vous au manuel de référence pour découvrir les options de multiplexage.

Les E/S du BBB sont toutes des signaux de niveau 3,3 V, donc évitez de les relier à des circuits de 5 V si vous ne voulez pas transformer votre BBB en vieil os.

La moelle logicielle

Puisque le beagle est aussi un pingouin, l'éventail des langages de programmation à notre disposition est large. On peut bien sûr utiliser C/C++ ou Python, mais aussi BoneScript, un langage apparu sur les cartes parentes du BBB, à savoir BeagleBoard, BeagleBoard-XM, et BeagleBone, la carte originale.

BoneScript est une bibliothèque basée sur Node.js. Un bon nombre de ses appels de fonction ressemblent à ceux d'Arduino et permettent d'interagir avec le matériel du BBB. BoneScript est enracinée dans JavaScript et a son propre EDI, appelé Cloud9.

Mon chien cligne de l'œil

Respectons la tradition propre à la programmation des systèmes embarqués : inaugurons notre premier programme avec le clignotement d'une LED. Nous aurions pu écrire le code en BoneScript, mais nous avons préféré le C/C++, sans doute plus familier à beaucoup. La LED est reliée via une résistance-talon de 680 ohms à la broche GPIO1_6 du connecteur P8.03.

Les ports GPIO du BBB sont contrôlés par blocs de 32, l'indice du premier bloc étant 0. Pour obtenir le numéro d'un port GPIO, il faut multiplier son numéro de bloc par 32 et ajouter le numéro de signal. Le numéro de GPIO1_6 est donc : $1 \times 32 + 6 = 38$.

Dit rapidement, Linux traite pratiquement tout comme un fichier, y compris les ports matériels tels qu'UART et USB. Le programmeur peut ainsi accéder à un port GPIO via le noyau Linux comme s'il s'agissait d'un descripteur

Tableau 2. Brochage des connecteurs d'extension P8 et P9 du BBB

SIGNAL	P8		SIGNAL	P9		SIGNAL
GND	1	2	GND	1	2	GND
GPIO1_6	3	4	GPIO1_7	3	4	3.3V
GPIO1_2	5	6	GPIO1_3	5	6	5V
TIMER4	7	8	TIMER7	7	8	5V_SYS
TIMER5	9	10	TIMER6	9	10	PWR_BUTTON
GPIO1_13	11	12	GPIO1_12	11	12	UART4_RXD
EHRPWM2B	13	14	GPIO2_26	13	14	GPIO4_TXD
GPIO1_15	15	16	GPIO1_14	15	16	GPIO1_16
GPIO0_27	17	18	GPIO2_1	17	18	I2C1_SCL
EHRPWM2A	19	20	GPIO1_31	19	20	I2C2_SCL
GPIO1_30	21	22	GPIO1_5	21	22	UART2_TXD
GPIO1_4	23	24	GPIO1_1	23	24	GPIO1_17
GPIO1_0	25	26	GPIO1_29	25	26	GPIO3_21
GPIO2_22	27	28	GPIO2_24	27	28	GPIO3_19
GPIO2_23	29	30	GPIO2_25	29	30	SPI1_D0
UART5_CTS	31	32	UART5_RTS	31	32	SPI1_SCLK
UART4_RTS	33	34	UART3_RTS	33	34	AIN4
UART4_CTS	35	36	UART3_CTS	35	36	AIN6
UART5_TXD	37	38	UART5_RXD	37	38	AIN2
GPIO2_12	39	40	GPIO2_13	39	40	AIN0
GPIO2_10	41	42	GPIO2_11	41	42	GPIO_20
GPIO2_08	43	44	GPIO2_09	43	44	GND
GPIO2_6	45	46	GPIO2_07	45	46	GND
						AVCC
						AGND
						AIN5
						AIN3
						AIN1
						GPIO_7

de fichier. Nous utilisons ici les descripteurs suivants :

```
/sys/class/gpio/export  
/sys/class/gpio/gpio38/direction  
/sys/class/gpio/gpio38/value  
/sys/class/gpio/unexport
```

Ouvrez un terminal, et appelez l'éditeur **nano** à l'aide de la commande :

```
nano blinky.cpp
```

Recopiez ou collez le code du **listage 1**, et enregistrez le fichier avec Ctrl+X, puis Y et Entrée pour confirmer la sauvegarde.

Pour compiler ce programme C/C++ depuis le terminal, entrez :

```
g++ blinky.cpp -o blinky
```

Si la compilation s'est déroulée sans erreur, exécutez le programme avec :

```
./blinky
```

La LED clignote paisiblement, une fois par seconde. Finalement, malgré son nom évocateur de pirate borgne, il n'y a aucune raison d'associer l'avertissement « Attention au chien » à ce BeagleBone Black, vous ne croyez-pas ?

(130472 - version française : Hervé Moreau)

Liens

[1] « et voici BeagleBone Black », Elektor, novembre 2013 ; www.elektor-magazine.fr/130279

[2] Le site de Beagle : <http://beagleboard.org>

Listage 1. blinky.cpp

```
#include <stdio.h>  
#include <unistd.h>  
  
using namespace std;  
  
int main() {  
FILE *export_file = NULL;  
FILE *IO_dir = NULL;  
char str_low[] = "low";  
char str_high[] = "high";  
char str_port[] = "38";  
  
// Open Port  
export_file = fopen ("/sys/class/gpio/export", "w");  
fwrite (str_port, 1, sizeof(str_port), export_file);  
fclose (export_file);  
  
while (1) {  
    IO_dir = fopen ("/sys/class/gpio/gpio38/direction", "w");  
    fwrite (str_high, 1, sizeof(str_high), IO_dir); // pin = HIGH  
    fclose (IO_dir);  
    sleep (1);  
  
    IO_dir = fopen ("/sys/class/gpio/gpio38/direction", "w");  
    fwrite (str_low, 1, sizeof(str_low), IO_dir); //pin = LOW  
    fclose (IO_dir);  
    sleep (1)  
}  
}
```